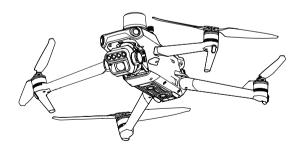


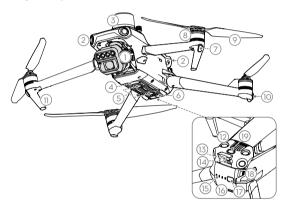
Quick Start Guide
快速入门指南
快速入門指南
クイックスタートガイド
引 스타트 가이드
Kurzanleitung
Guía de inicio rápido
Guide de démarrage rapide
Guida di avvio rapido
Snelstartgids
Guia de início rápido
Guia de lnício Rápido
Kpatkoe руководство пользователя

v1.0



Aeronave

DJI™ MAVIC™ 3M cuenta con un sistema de detección de infrarrojos y sistemas de visión omnidireccional superior, inferior y horizontal que permiten vuelo estacionario, vuelo tanto en interiores como al aire libre y Regreso al punto de origen automático evitando obstáculos en todas las direcciones. * El sistema integrado DJI AirSense detecta aeronaves cercanas en el espacio aéreo circundante para garantizar la seguridad. Con un preciso estabilizador de tres ejes para estabilizar la carga útil multicámara de alto rendimiento, la aplicación DJI PILOT™ 2 se puede usar para visualizar en tiempo real desde las cámaras RGB y multiespectral. El módulo RTK proporciona datos para lograr una precisión de posicionamiento centimétrica. ** Al mismo tiempo, el sensor espectral de luz solar de la parte superior de la aeronave detecta la irradiación solar en tiempo real para compensar las imágenes, maximizar la precisión de los datos multiespectrales recopilados y mejorar la eficiencia de las misiones de agricultura y la monitorización medioambiental.



- 1. Estabilizador y cámara
- Sistema de visión omnidireccional horizontal
- Módulo RTK
- 4. Luz auxiliar inferior
- Sistema de visión inferior
- 6. Sistema de detección por infrarrojos
- 7. Ledes delanteros
- 8. Motores
- 9. Hélices
- 10. Indicadores de estado de la aeronave

- Trenes de aterrizaje (antenas integradas)
- 12. Sistema de visión superior
- Puerto USB-C
- 14. Ranura para tarjeta microSD
- 15. Ledes de nivel de batería
- 16. Batería de vuelo inteligente
- 17. Botón de encendido
- 18. Bandas de sujeción de la
- 19. Sensor espectral de luz solar
- Los sistemas de detección por visión y por infrarrojos se ven afectados por las condiciones del entorno. Consulte el manual de usuario para obtener más información.
- ** Para usarse con un servicio de red RTK, estación móvil GNSS de alta precisión DJI D-RTK 2 (se vende por separado) o datos cinemáticos posprocesados (post-processed kinematic, PPK), recomendados cuando la señal RTK es débil durante las operaciones.

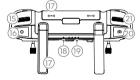
Control remoto

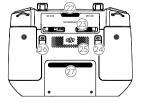
El control remoto DJI RC Pro Enterprise cuenta con O3 Enterprise, última versión de la tecnología de transmisión de imagen OCUSYNC™ de DII. v puede transmitir una vista HD en directo desde la cámara de la aeronave a una distancia de hasta 15 km*. El control remoto dispone de una amplia variedad de controles para la aeronave y el estabilizador, así como botones personalizables. El micrófono integrado permite grabar voz y la pantalla de alto brillo de 5.5 pulgadas y 1000 cd/m² cuenta con una resolución de 1920 × 1080 píxeles. Los usuarios pueden conectarse a Internet mediante Wi-Fi, y el sistema operativo Android incluye una variedad de funciones como Bluetooth v GNSS.



- Palancas de control 1
- Botón de retroceso/función
- Botón RPO
- 4. Botón de detener vuelo
- 5 Interruptor de modo de vuelo
- Botón 5D 6
- Botón de encendido
- Botón de confirmación 8.
- 9. Pantalla táctil
- 10. Orificio de tornillo M4
- 11. Ranura para tarieta microSD
- 12. Puerto USB-C
- 13. Puerto mini-HDMI
- 14 Micrófono

- 15. Dial del estabilizador
- 16. Botón de grabación
- 17. Antenas
- 18. Led de estado
- Ledes de nivel de batería.
- 20. Botón obturador/de enfoque





- 21. Dial de configuración de la cámara
- 22. Salida de aire
- 23. Ranura de almacenamiento de las palancas de control
- 24. Botón personalizable C1
- 25. Altavoz
- Botón personalizable C2
- 27 Entrada de aire
- El control remoto puede alcanzar su distancia máxima de transmisión (FCC) en un área abierta y amplia, sin interferencias electromagnéticas y a una altitud de aprox. 120 m (400 ft).

1. Ver los tutoriales

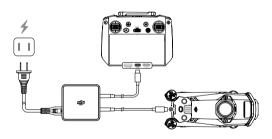
Escanee el código QR o visite el sitio web oficial de DJI para ver los videotutoriales.



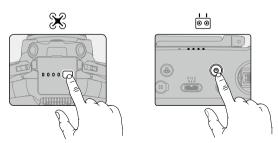
https://ag.dji.com/mavic-3-m/video

2. Cargar la batería

Cargue la batería de vuelo inteligente y la batería interna del control remoto para activarlas antes de usarlas por primera vez.



Comprobar nivel de batería: pulse una vez. Encender/apagar: pulse, vuelva a pulsar y mantenga pulsado.

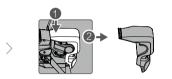


3. Preparar la aeronave

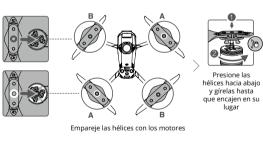


Despliegue los brazos delanteros

Despliegue los brazos traseros



Retire el protector del estabilizador de la cámara

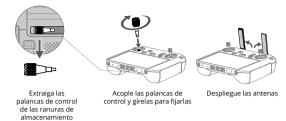




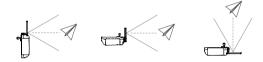
Desplegado

 Despliegue los brazos delanteros antes que los brazos traseros. Todos los brazos y hélices deben estar desplegados antes del despegue.

4. Preparar el control remoto



El rango de transmisión óptimo se logra cuando las antenas se orientan hacia la aeronave, con un ángulo entre las antenas y la parte posterior del control remoto de 180° o 270°.





- Para evitar interferencias en la señal, NO opere otros dispositivos inalámbricos en la misma frecuencia que el control remoto.
- Si la señal de transmisión es débil, aparece un aviso de advertencia en DJI Pilot 2. Ajuste las antenas para asegurarse de que la aeronave esté dentro del rango de transmisión óptimo.

5. Preparación para el despegue





Se requiere una cuenta DJI y conexión a Internet para activar la aeronave y el control remoto. Antes de activar la aeronave en DJI Pilot 2, encienda el control remoto y siga las indicaciones para activar.

6. Vuelo

· Despegue/aterrizaje manual

Iniciar/detener motores: ejecute el comando de combinación de palancas y manténgalo durante dos segundos.





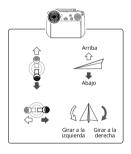


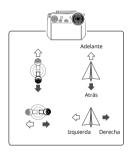
Despegue: empuje lentamente la palanca de control izquierda (modo 2) hacia arriba para despegar.



Aterrizaje:
empuje lentamente
la palanca de control
izquierda (modo 2)
hacia abajo hasta que
la aeronave aterrice.
Manténgala así durante
tres segundos para
detener los motores.

• Modo de palancas de control





El modo predeterminado de las palancas de control es el modo 2. La palanca de control izquierda controla la altitud y la orientación de la aeronave, mientras que la palanca de control derecha controla los movimientos adelante, atrás y laterales.



- Establezca siempre un modo RPO y una altitud RPO adecuados antes del despegue.
- Presione el botón de detener vuelo para frenar de emergencia durante el vuelo.

Especificaciones

Aeronave (modelo: M3M)

Peso (con hélices v 951 g módulo RTK)

Peso máx, de despegue 1050 g

8 m/s (modo Sport) Velocidad máx, de ascenso 6 m/s (modo Normal)

Velocidad máx, de 6 m/s (modo Sport) descenso 6 m/s (modo Normal)

Velocidad horizontal 21 m/s (modo Sport), 19 m/s (modo Sport, UE) máxima (cerca del nivel 15 m/s (modo Normal)

Altitud máx, de despegue

del mar, sin viento)

sobre el nivel del mar (sin 6000 m

carga útil)

Tiempo máx, de vuelo 43 min

(sin viento)

Tiempo máx, de vuelo estacionario

(sin viento) Resistencia máx, al viento 12 m/s

Temperatura de

De -10 a 40 °C (14 a 104 °F) funcionamiento

GPS + Galileo + BeiDou + GLONASS (GLONASS solo GNSS es compatible cuando el módulo RTK está activado)

Frecuencia de 2.400-2.4835 GHz; 5.725-5.850 GHz* funcionamiento

37 min

Potencia del transmisor 2.4 GHz: <33 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) (PIRE)

5.8 GHz: <33 dBm (FCC), <14 dBm (CE), <30 dBm (SRRC) Interfaz USB-C, ranura para tarieta microSD, puerto PSDK

Estabilizador

Obietivo

Intervalo de vibración

+0.007° angular

Intervalo controlable

Inclinación: de -90° a +35° Cámara RGB

Sensor CMOS 4/3: píxeles efectivos: 20 MP

Campo de visión: 84°

Formato equivalente: 24 mm Apertura: f/2.8-f/11

Enfoque: de 1 m a ∞ (con enfoque automático)

Cámara multiespectral

Sensor CMOS 1/2.8"; píxeles efectivos: 5 MP

Campo de visión: 73.91°

Formato equivalente: 25 mm Objetivo

Apertura: f/2.0 Enfoque: N/A

Verde: (G): 560 ± 16 nm; rojo (R): 650 ± 16 nm; borde rojo: (RE): 730 ± 16 nm; infrarrojo cercano (NIR): 860 ± 26 nm

 Batería de vuelo inteligente

 Capacidad
 5000 mAh

 Voltaje estándar
 15.4 V

 Voltaje máx. de carga
 17.6 V

 Tipo de batería
 LiPo 4S

 Energía
 77 Wh

 Peso
 335.5 g

Temperatura de carga De 5 a 40 °C (de 41 a 104 °F)

Cargador de batería

Entrada 100-240 V CA, 50-60 Hz, 2.5 A

Máx. 100 W (total) Cuando se utilizan los dos puertos, la potencia de

Salida salida máxima de uno de los puertos es de 82 W.
El cargador asignará dinámicamente la potencia de salida de los dos puertos de acuerdo con la potencia

de carga.

Control remoto (modelo: RM510B)

Peso Aprox. 680 g
Batería Li-ion (5000 mAh a 7.2 V)

Capacidad de ROM 64 GB + almacenamiento ampliable con

almacenamiento tarjeta microSD

Tiempo de funcionamiento 3 h

Temperatura de

funcionamiento

De -10 a 40 °C (de 14 a 104 °F)

Temperatura de carga

De 5 a 40 °C (de 41 a 104 °F)

GNSS GPS + Galileo + GLONASS

O3 Enterprise
Frecuencia de

funcionamiento 2.400-2.4835 GHz; 5.725-5.850 GHz*

(sin obstáculos, libre de interferencias)

15 km (FCC), 8 km (CE/SRRC/MIC)

Interferencias fuertes (paisaje urbano, línea de visión

limitada, muchas señales al mismo tiempo): 1.5-3 km (FCC/CE/SRRC/MIC)

Alcance de transmisión** Interferencias medias (paisaje suburbano, línea de

visión abierta, algunas señales al mismo tiempo): 3-9 km (FCC), 3-6 km (CE/SRRC/MIC)

Interferencias débiles (paisaje abierto, amplia línea de visión, pocas señales al mismo tiempo): 9-15 km (FCC), 6-8 km (CE/SRRC/MIC)

Potencia del transmisor 2.4 GHz: <33 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) (PIRE) 5.8 GHz: <33 dBm (FCC), <14 dBm (EE), <23 dBm (SRRC)

802.11 a/b/g/n/ac/ax Protocolo Admite Wi-Fi 2×2 MIMO

Frecuencia de 2.400-2.4835 GHz, 5.150-5.250 GHz,

funcionamiento 5.725-5.850 GHz*

2.4 GHz: <26 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) Potencia del transmisor 5.1 GHz: <26 dBm (ECC), <23 dBm (CE/SRRC/MIC) (PIRE)

5.8 GHz: <26 dBm (FCC/SRRC), <14 dBm (CE)

Bluetooth

Protocolo Bluetooth 5.1

Frecuencia de

2.400-2.4835 GHz funcionamiento

Potencia del transmisor <10 dRm (PIRE)

Las frecuencias de 5.8 y 5.1 GHz están prohibidas en algunos países. En algunos países, la frecuencia de 5.1 GHz está permitida únicamente para uso en interiores.

^{**} Los datos se prueban en un entorno sin obstáculos, para una variedad de situaciones típicas de intensidad de interferencia, sin garantía sobre la distancia de vuelo real, solo como referencia.